

Structured Training for Neural Network Transition-Based Parsing

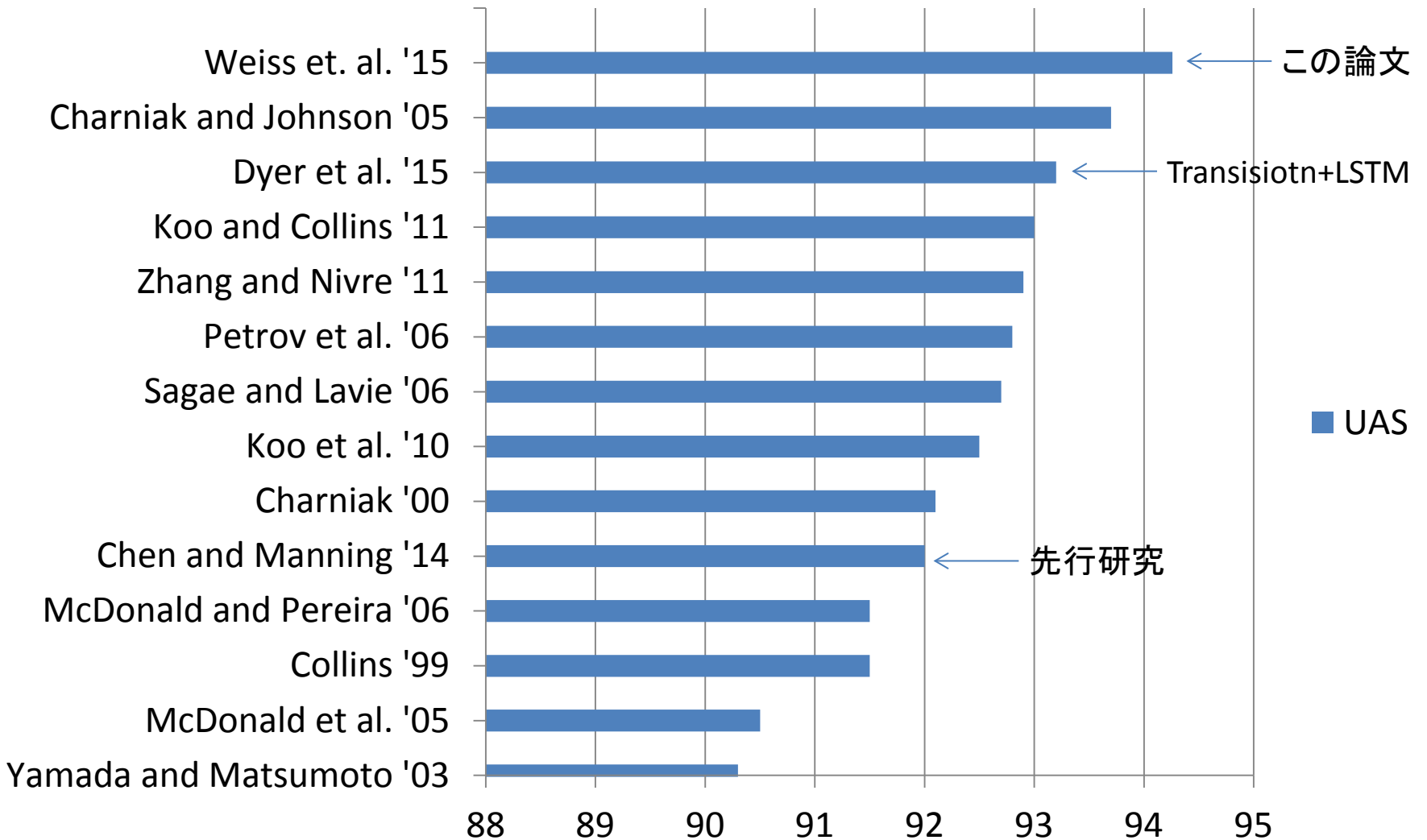
渡辺有祐

SONY

論文 概要

- transition-based dependency parsingをNeural Netを用いて行った
- PennTreebankデータセットで最高性能を達成
 - UAS: 94.26%
 - LAS: 92.41%

性能比較 (PTB, UAS)



関連研究

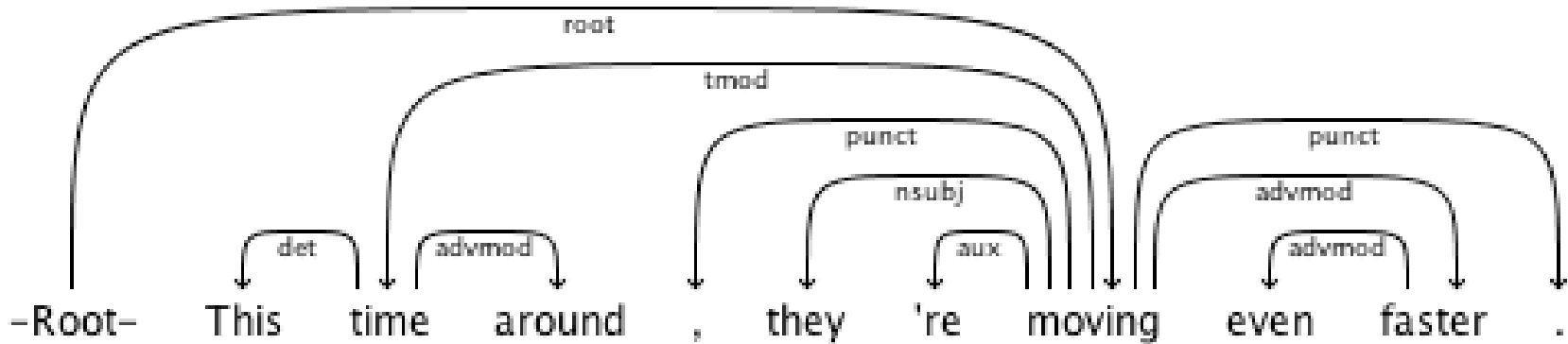
- 先行研究

- [Chen and Manning EMNLP2014] A fast and accurate dependency parser using neural networks

- 関連研究

- [Dyer et al. ACL2015] Transition-Based Dependency Parsing with Stack Long Short-Term Memory
- [Alberti et al. EMNLP2015] Improved Transition-Based Parsing and Tagging with Neural Networks

dependency parsing



- 文から dependency parsing を計算する手法は主に **Graph-based** と **Transition-based** がある。
- この論文では **Transition-based** なアプローチを採用する。

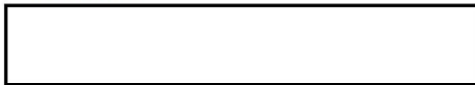
Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

能地さんスライド

People write Java with tears

Stack



Buffer (Input)

People write Java with tears

SH

Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears

Stack

People

Buffer (Input)

write Java with tears

SH SH

Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears

Stack

People write

Buffer (Input)

Java with tears

SH SH L

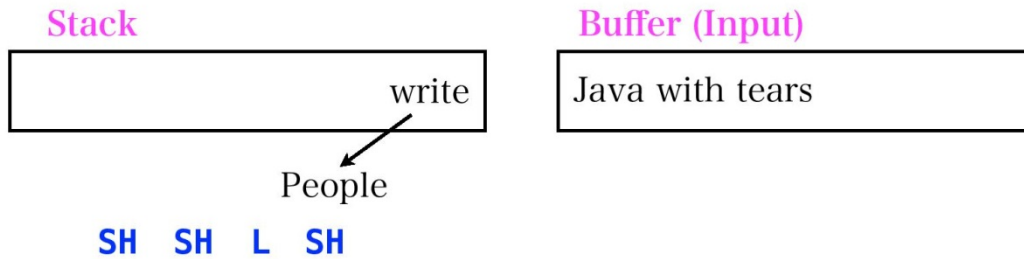
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



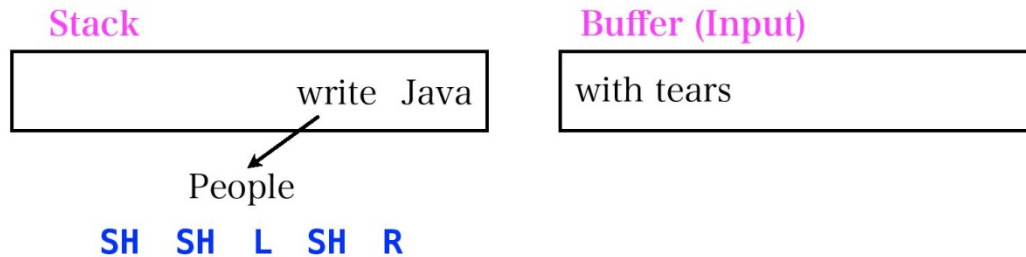
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



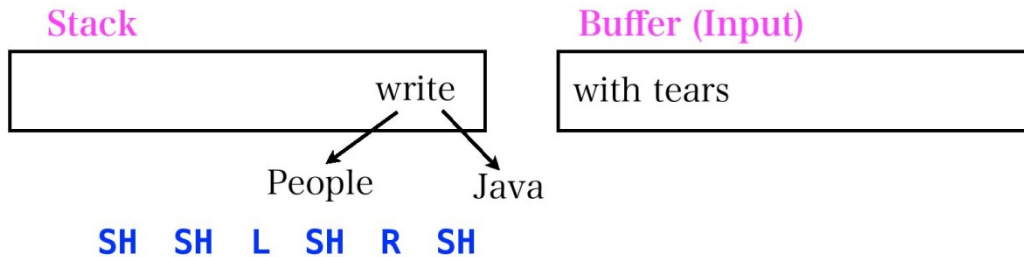
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



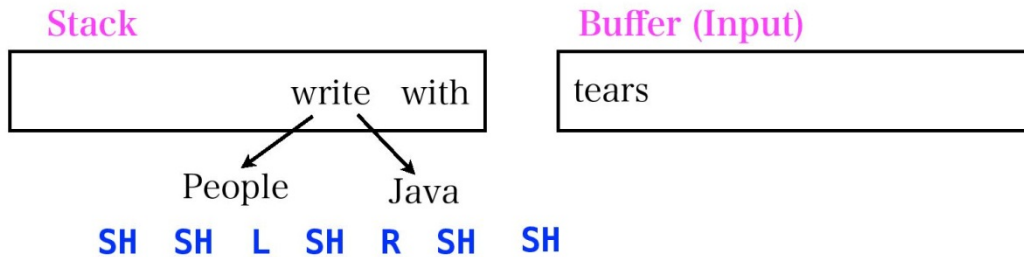
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



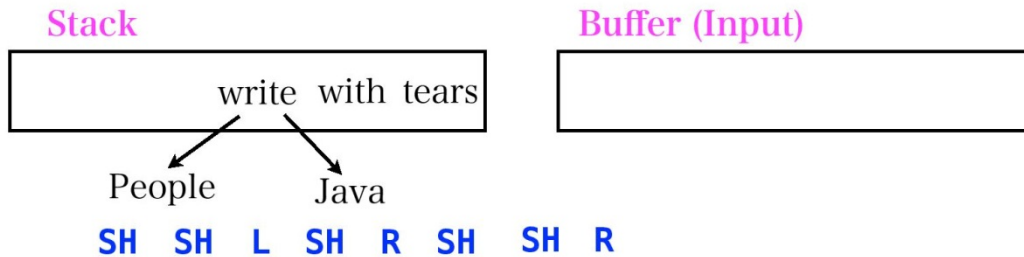
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



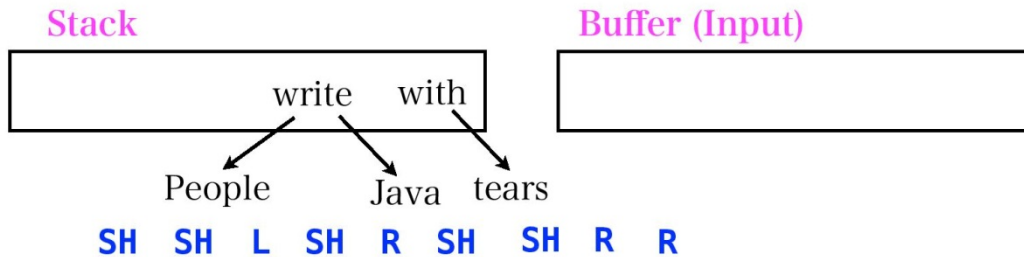
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



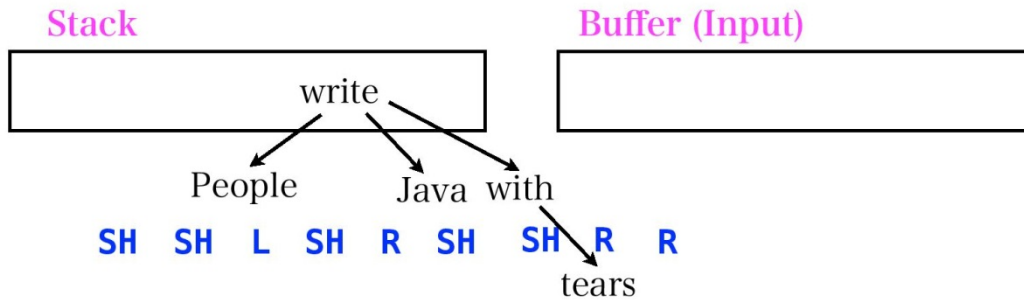
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

Transition-based parsing (arc-standard)

Arc-standard

People write Java with tears



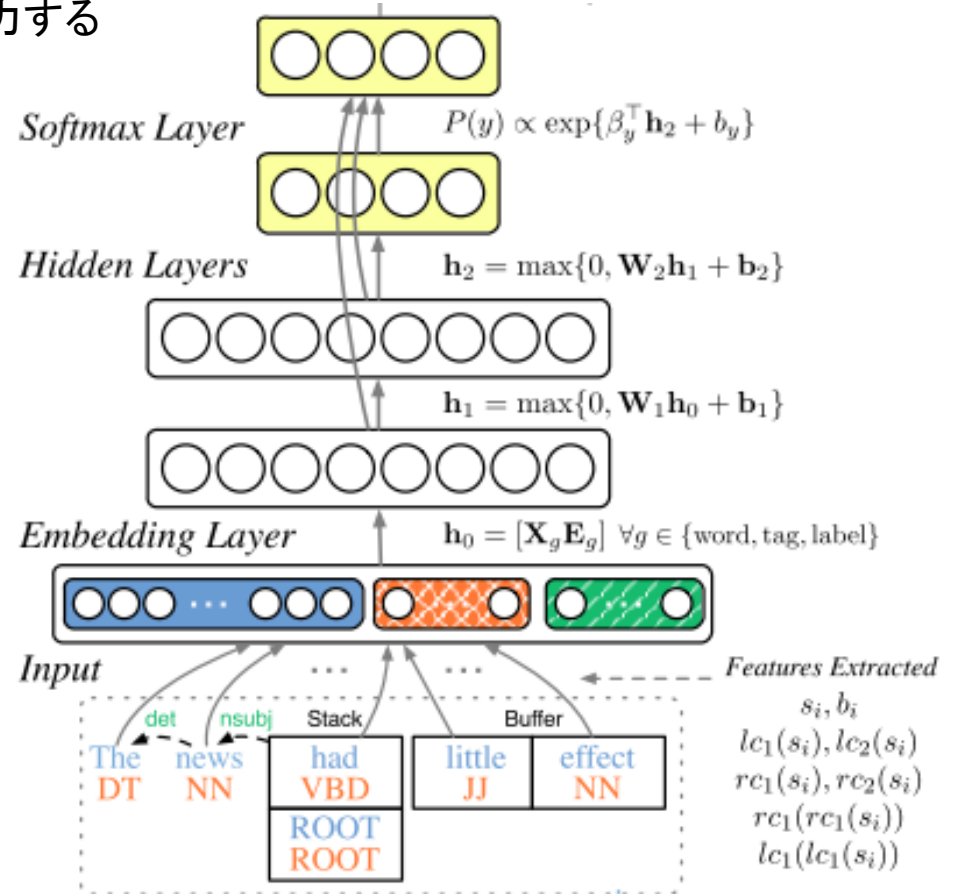
Actions

- SH** Shift: Bufferの先頭をStackに移動
- L** LeftReduce: スタックの先頭2つをくっつける (右がhead)
- R** RightReduce: スタックの先頭2つをくっつける (左がhead)

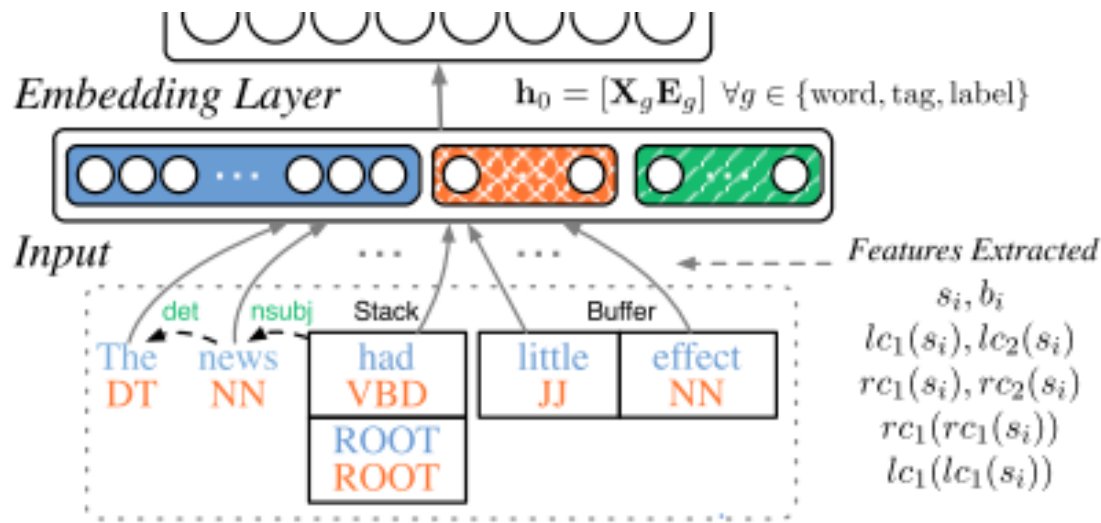
Transitionの学習

- ある“状態”で、{Shift, Left, Right} のどのtransitionを行うのかの判別器を学習する
 - “状態”を表現する特徴ベクトルを入力する
 - 判別器=NN

$$L(\Theta) = - \sum_j \log P(y_j | c_j, \Theta) + \lambda \sum_i \|\mathbf{W}_i\|_2^2,$$

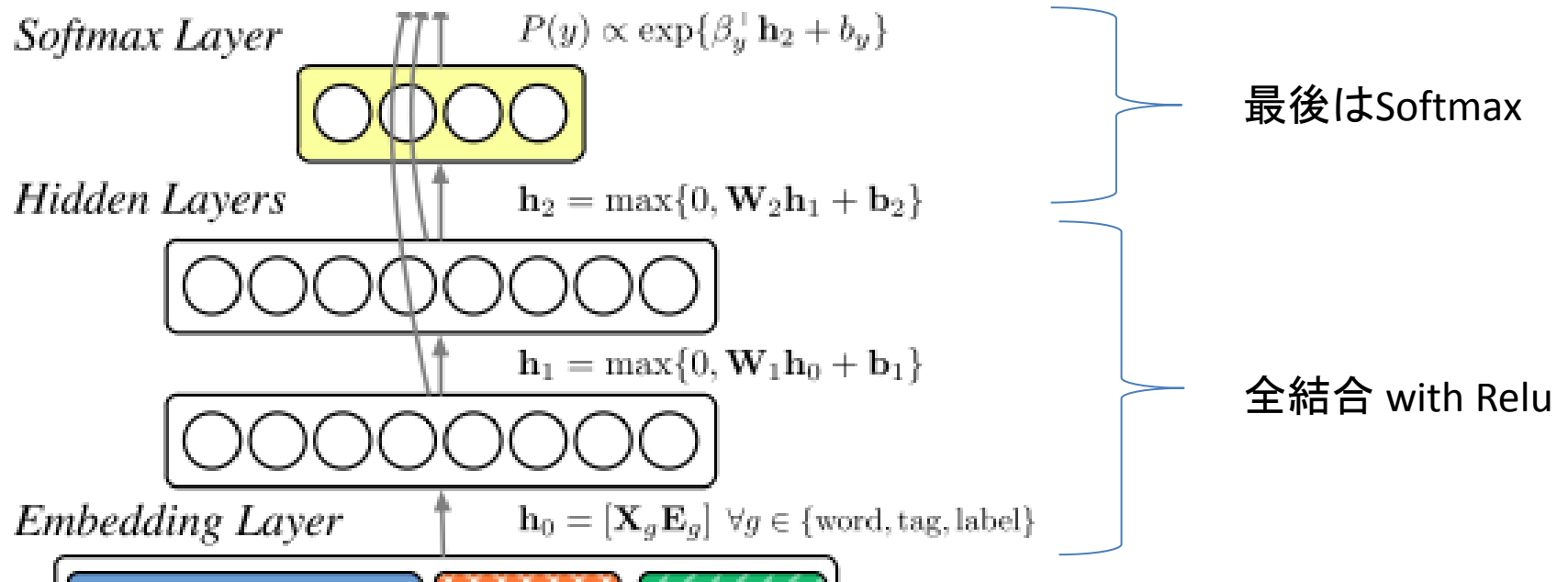


Neural Network Model (入力部)



- 入力は0,1ベクトル
 - スタック内の単語、POSタグ、ラベルなどのフラグ
- これが、denseなベクトルになる

Neural Network Model



Structured Perceptron (1/2)

- 系列全体を見て、Transitionを決めたほうが良さそう ⇒ モデルの最後段に Structured Perceptron を付け加えよう!
 - これにより、0.6%程度性能向上

$$\operatorname{argmax}_{y \in \text{GEN}(x)} \sum_{j=1}^m \mathbf{v}(y_j) \cdot \phi(x, \underbrace{y_1 \dots y_{j-1}}_{\text{j番目までの transitionの系列}})$$

x: 文
y_i: i番目のtransition

文xに対する
transitionの全系列

argmaxは動的計画法で計算出来ない。
Beam Searchで良い物を選ぶ。

Structured Perceptron (2/2)

$$\operatorname{argmax}_{y \in \text{GEN}(x)} \sum_{j=1}^m v(y_j) \cdot \underbrace{\phi(x, y_1 \dots y_{j-1})}_{[\mathbf{h}_1 \ \mathbf{h}_2 \ P(y)]}$$

この特徴量に、先ほどのNNの出力と中間層の発火を用いる。

- 係数 $v(y)$ を学習する
- 学習方法
 - ビームサイズを B とする
 - 各訓練サンプル文に対し、beam searchを実行していき、正解の系列が B 個の中に入らなくなった時点 j で止める
 - B 個の中でスコアが最高のものをnegative sampleとして学習

実験結果 (PTB)

Method	UAS	LAS	Beam
<i>Graph-based</i>			
Bohnet (2010)	92.88	90.71	n/a
Martins et al. (2013)	92.89	90.55	n/a
Zhang and McDonald (2014)	93.22	91.02	n/a
<i>Transition-based</i>			
*Zhang and Nivre (2011)	93.00	90.95	32
Bohnet and Kuhn (2012)	93.27	91.19	40
Chen and Manning (2014)	91.80	89.60	1
S-LSTM (Dyer et al., 2015)	93.20	90.90	1
Our Greedy	93.19	91.18	1
Our Perceptron	93.99	92.05	8
<i>Tri-training</i>			
*Zhang and Nivre (2011)	92.92	90.88	32
Our Greedy	93.46	91.49	1
Our Perceptron	94.26	92.41	8

まとめ

- NNを使って、高性能なdependency parserを作ることが出来た。
- 手法は、[Chen and Manning 2014]を改良したもの
 - NNの構成を改良
 - 最後にStructured Perceptronを付け加えた
 - “Tri-training”
- 感想
 - 本気でチューニングすればもう少し性能が上がりそう